

Kapitola 9

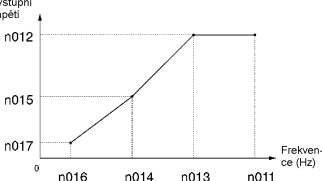
• Seznam parametrů •

■ Skupina funkcí 1 (n001 až n049)

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n001	0101	Výběr zákazu zápisu parametru / inicializace parametru	<p>Použito pro ochranu parametrů proti zápisu, nastavení parametrů nebo změny rozsahu monitorování parametrů.</p> <p>Použito pro inicializaci parametrů na standardní nastavení.</p> <p>0: Nastavení nebo monitorování parametru n001. Parametry uvnitř rozsahu n002 až n179 mohou být pouze monitorovány.</p> <p>1: Nastavení nebo monitorování parametrů uvnitř rozsahu n001 až n049. (tj. nastavení skupiny funkcí 1)</p> <p>2: Nastavení nebo monitorování parametrů uvnitř rozsahu n001 až n079. (tj. nastavení skupiny funkcí 1 a 2)</p> <p>3: Nastavení nebo monitorování parametrů uvnitř rozsahu n001 až n119. (tj. nastavení skupiny funkcí 1 až 3)</p> <p>4: Nastavení nebo monitorování parametrů uvnitř rozsahu n001 až n179. (tj. nastavení skupiny funkcí 1 až 4)</p> <p>5: Stejná činnost jako 4, ale povel chod je vyjmut z módu program.</p> <p>6: Vymazání chybového logu</p> <p>8: Inicializace parametrů na standardní nastavení ve 2-drátové sekvenci</p> <p>9: Inicializace parametrů ve 3-drátové sekvenci</p> <p>10: Pro USA: Inicializace parametrů ve 2-drátové sekvenci</p> <p>11: Pro USA: Inicializace parametrů ve 3-drátové sekvenci</p>	0 až 11	1	1	ne	3-13 5-2

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n002	0102	Výběr řídicího módu	<p>Nastavuje řídicí mód měniče.</p> <p>0: řídicí mód V/f</p> <p>1: mód vektorového řízení (otevřená smyčka)</p> <p>Poznámka: Hodnota nastavená v n002 se neinicializuje při nastavení n001 na 8 nebo 9.</p> <p>Poznámka: Každý z následujících parametrů je inicializován podle předem nastaveného řídicího módu. Standardní nastavení se mění s řídicím módem.</p> <p>n014: střední výstupní frekvence</p> <p>n015: napětí střední výstupní frekvence</p> <p>n016: minimální výstupní frekvence</p> <p>n107: napětí minimální výstupní frekvence</p> <p>n104: časová konstanta primárního zpoždění kompenzace momentu</p> <p>n111: zisk kompenzace skluzu</p> <p>n112: časová konstanta primárního zpoždění kompenzace skluzu</p>	0 a 1	1	0	ne	5-3
n003	0103	Výběr řídicího povelu	<p>Použito pro výběr vstupní metody pro povely RUN a STOP v dálkovém módu.</p> <p>0: Tlačítko STOP/RESET na digitálním operátoru je odblokováno</p> <p>1: Multifunkční vstup ve 2-vodičové nebo 3-vodičové sekvenci prostřednictvím svorek řídicího obvodu je odblokován.</p> <p>2: Komunikace RS-422/485 je odblokována.</p> <p>3: Vstup z volitelné komunikační jednotky CompoBus/D je odblokován.</p> <p>Poznámka: Povel RUN je v místním módu přijatelný pouze prostřednictvím sekvence tlačítek na digitálním operátoru.</p>	0 až 3	1	0	ne	5-11

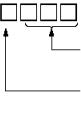
Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n004	0104	Výběr referenční frekvence	Použito pro nastavení vstupní metody pro referenční frekvenci v dálkovém módu. 0: Digitální operátor 1: Referenční frekvence 1 (n024) 2: Řídící svorka referenční frekvence (0 až 10 V) 3: Řídící svorka referenční frekvence (4 až 20 mA) 4: Řídící svorka referenční frekvence (0 až 20 mA) 5: Vstup řídicího povelu sledu impulsů je odblokován. 6: Referenční frekvence prostřednictvím komunikace je odblokována. 7: Multifunkční vstup analogového napětí (0 až 10 V) je odblokován. 8: Multifunkční vstup analogového proudu (4 až 20 mA) je odblokován. 9: Vstup referenční frekvence z komunikační jednotky CompoBus/D je odblokován.	0 až 9	1	0	ne	5-12
n005	0105	Výběr módu přerušení	Použito pro nastavení metody zastavení použité, když je na vstupu povel STOP. 0: Deceleruje do zastavení v předem nastavené době 1: Dobíhá do zastavení (s výstupem vypnutým povelu STOP)	0 a 1	1	0	ne	5-29
n006	0106	Výběr zákazu otáčení vzad	Použito pro výběr činnosti se vstupem povelu vzad. 0: Otáčení vzad odblokováno (akceptovatelné) 1: Otáčení vzad zablokováno (neakceptovatelné)	0 a 1	1	0	ne	5-28
n007	0107	Výběr funkce tlačítka STOP	Použito pro odblokování / zablokování tlačítka STOP v dálkovém módu s n003 pro výběr módu činnosti nenastaveným na 0. 0: Tlačítko STOP digitálního operátoru je odblokováno. 1: Tlačítko STOP digitálního operátoru je zablokováno.	0 a 1	1	0	ne	5-11
n008	0108	Výběr referenční frekvence v místním módu	Použito pro nastavení vstupní metody pro referenční frekvenci v místním módu. 0: Nastavitel frekvence FREQ digitálního operátoru odblokován 1: Sekvence tlačítek na digitálním operátoru je odblokována (nastaveno v n024)	0 a 1	1	0	ne	5-13
n009	0109	Výběr metody nastavení pracovní frekvence	Použito pro odblokování tlačítka ENTER pro nastavení referenční frekvence tlačítka inkrementace a dekrementace. 0: Hodnota je vložena při stisknutí tlačítka ENTER. 1: Hodnota je odblokována ihned po zadání hodnoty.	0 a 1	1	0	ne	5-22

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n010	010A	Výběr činnosti při přerušení digitálního operátoru	Vybírá, zda detekovat nebo nedetekovat chybu OPR (chyba připojení digitálního operátoru) 0: Ne (měnič pokračuje v činnosti) 1: Ano (chyba na vstupu vypíná měnič a motor volně dobíhá do zastavení)	0 a 1	1	0	ne	6-41
n011	010B	Maximální frekvence (FMAX)	Použito pro nastavení V/f křivky jako základní charakteristiky měniče.	50,0 až 400,0	0,1 Hz	60,0	ne	5-7
n012	010C	Maximální napětí (VMAX)	Řídicí mód V/f: nastavuje výstupní napětí v závislosti na frekvenci. Mód vektorového řízení: nastavuje seřízení momentu.	0,1 až 255,0 (0,1 až 510,0)	0,1 V	200,0 (400,0)	ne	5-7
n013	010D	Frekvence maximálního napětí (FA)	 <p>Poznámka: Nastavte parametry tak, aby byla splněna následující podmínka: $n016 \leq n014 < n013 \leq n011$. Poznámka: Hodnota nastavená v n015 bude ignorována, pokud parametry n016 a n014 budou mít stejné hodnoty.</p>	0,2 až 400,0	0,1 Hz	60,0	ne	5-7
n014	010E	Střední výstupní frekvence (FB)		0,1 až 399,9	0,1 Hz	1,5	ne	5-7
n015	010F	Napětí střední výstupní frekvence (VC)		0,1 až 255,0 (0,1 až 510,0)	0,1 V	12,0 (24,0)	ne	5-7
n016	0110	Minimální výstupní frekvence (FMIN)		0,1 až 10,0	0,1 Hz	1,5	ne	5-7
n017	0111	Napětí minimální výstupní frekvence (VMIN)		0,1 až 50,0 (0,1 až 100,0)	0,1 V	12,0 (24,0)	ne	5-7
n018	0112	Nastavení doby akcelerace / decelerace	Vyberte dobu akcelerace nebo decelerace měniče. 0: 0,1 sec (méně než 1000 sec: přírůstky 0,1 sec; 1000 sec a více: přírůstky 1 sec) 1: 0,01 sec (méně než 100 sec: přírůstky 0,01 sec; 100 sec a více: přírůstky 0,1 sec)	0 a 1	1	0	ne	5-25

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n019	0113	Doba akcelerace 1	Doba akcelerace: Doba, která je požadována pro přechod od 0 % do 100 % maximální frekvence. Doba decelerace: Doba, která je požadována pro přechod od 100 % do 0 % maximální frekvence. Poznámka: Skutečnou dobu akcelerace nebo decelerace lze získat z následujícího vzorce: Doba akcelerace/decelerace = nastavená hodnota doby akcelerace(decelerace) × hodnota referenční frekvence / maximální frekvence	0,0 až 6000	0,1 (změna v n018)	10,0	ano	5-25
n020	0114	Doba decelerace 1				10,0	ano	5-25
n021	0115	Doba akcelerace 2				10,0	ano	5-25
n022	0116	Doba decelerace 2				10,0	ano	5-25
n023	0117	Charakteristika akcelerace / decelerace ve tvaru S-křivky	Použito pro nastavení akceleračních/deceleračních charakteristik ve tvaru S-křivky. 0: Charakteristika akcelerace/decelerace nemá tvar S-křivky (lichoběžníková závislost akcelerace / decelerace) 1: Doba charakteristiky akcelerace/decelerace podle S-křivky je 0,2 sec. 2: Doba charakteristiky akcelerace/decelerace podle S-křivky je 0,5 sec. 3: Doba charakteristiky akcelerace/decelerace podle S-křivky je 1,0 sec. Poznámka: Když je nastavena charakteristika akcelerace/decelerace ve tvaru S-křivky, pak bude akcelerace / decelerace prodloužena podle S-křivky na začátku a konci akcelerace / decelerace.	0 až 3	1	0	ne	5-26

Poznámka: Hodnoty v závorkách jsou pro měniče třídy 400 V.

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n024	0118	Referenční frekvence 1	<p>Použito pro nastavení interních referenčních frekvencí.</p> <p>Poznámka: Referenční frekvence 1 je odblokována pro dálkový mód nastavením n004 pro výběr referenční frekvence na 1.</p> <p>Poznámka: Tyto referenční frekvence jsou vybírány multikrokovými referencemi rychlosti (multifunkční vstup). Viz referenční stránky pro vztah mezi multikrokovými referencemi rychlosti a referenční frekvencí.</p>	0,0 až maximální frekvence	0,1 (změna v n035)	6,00	ano	5-18
n025	0119	Referenční frekvence 2				0,00	ano	5-18
n026	011A	Referenční frekvence 3				0,00	ano	5-18
n027	011B	Referenční frekvence 4				0,00	ano	5-18
n028	011C	Referenční frekvence 5				0,00	ano	5-18
n029	011D	Referenční frekvence 6				0,00	ano	5-18
n030	011E	Referenční frekvence 7				0,00	ano	5-18
n031	011F	Referenční frekvence 8				0,00	ano	5-18
n032	0120	Frekvenční povel pro pomale pootáčení	<p>Použito pro nastavení frekvenčního povelu pro krokování.</p> <p>Poznámka: Frekvenční povel pro krokování je vybrán povel pro krokování (multifunkční vstup). Povel pro krokování má přednost před multikrokovou referencí rychlosti.</p>			6,00	ano	5-21
n033	0121	Horní limit referenční frekvence	<p>Použito pro nastavení horního a dolního limitu referenční frekvence v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.</p> <p>Poznámka: Pokud je n034 nastaveno na hodnotu nižší než minimální výstupní frekvence (n014), pak měnič nebude mít žádný výstup, jestliže na vstupu je referenční frekvence menší než vstup minimální výstupní frekvence.</p>	0 až 110	1 %	100	ne	5-13
n034	0122	Dolní limit referenční frekvence		0 až 110	1 %	0	ne	5-13

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n035	0123	Nastavení referenční frekvence / nastavení desetinného místa	<p>Nastavte jednotku referenční frekvence a frekvenčně závislých hodnot, které mají být nastaveny nebo monitorovány pomocí digitálního operátoru.</p> <p>0: 0,01 Hz 1: 0,1 % 2 až 39: ot/min. (počet pólů motoru) 40 až 39899: Hodnota, která má být nastavena nebo monitorována při maximální frekvenci. Nastavte hodnotu, jak je zobrazeno níže.</p>  <p>Poznámka: Např. pro zobrazení 50,0 nastavte hodnotu na 1500. Jednotka nastavení každého parametru nebo monitorovaná položka níže se mění s desetinným místem.</p> <ul style="list-style-type: none"> Parametry: n024 až n032 a n120 až n127. Monitorované položky: U-01 a U-02. 	0,0 až 3999	1	0	ne	5-17
n036	0124	Jmenovitý proud motoru	<p>Použito pro nastavení jmenovitého proudu motoru pro detekci přetížení motoru (OL1) vztaženého na jmenovitý proud motoru.</p> <p>Poznámka: Při módu vektorového řízení je tento parametr použit jako konstanta pro činnost vektorového řízení.</p> <p>Poznámka: Detekce přetížení motoru (OL1) je zablokována nastavením hodnoty parametru na 0,0.</p> <p>Poznámka: Standardní nastavení pro tento parametr je běžná hodnota jmenovitého proudu maximálně použitelného motoru.</p>	0,0 až 150 % jmenovitého výstupního proudu měniče	0,1 A	Závisí na výkonu	ne	5-5 5-7
n037	0125	Ochranné charakteristiky motoru	<p>Použito pro nastavení detekce přetížení motoru (OL1) pro elektrické tepelné charakteristiky motoru.</p> <p>0: Ochranné charakteristiky pro indukční motory pro všeobecné použití. 1: Ochranné charakteristiky pro motory určené pro měničový provoz. 2: Bez ochrany</p> <p>Poznámka: Pokud je jeden měnič připojen k více než jednomu motoru, nastavte hodnotu parametru na 2 (bez ochrany). Parametr je také zablokován nastavením n036 pro jmenovitý proud na 0,0.</p>	0 až 2	1	0	ne	6-41

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n038	0126	Ochranná doba motoru	<p>Použito pro nastavení elektrických tepelných charakteristik připojeného motoru v přírůstcích 1 min.</p> <p>Poznámka: Standardní nastavení nevyžaduje žádné změny pro normální činnost.</p> <p>Poznámka: Pro nastavení parametru podle charakteristik motoru zkontrolujte tepelnou časovou konstantu podle údajů výrobce a nastavte parametr s určitou rezervou. Jinými slovy, nastavte hodnotu mírně kratší než je tepelná časová konstanta.</p> <p>Poznámka: Pro rychlejší detekování přetížení motoru snižte nastavenou hodnotu za předpokladu, že to nezpůsobí žádné problémy při použití.</p>	1 až 60	1 min	8	ne	6-41
n039	0127	Činnost chladicího ventilátoru	<p>Použito pro činnost chladicího ventilátoru při zapnutí měniče nebo při činnosti měniče.</p> <p>0: Otáčí se, když je na vstupu povel chod a 1 minutu po skončení činnosti měniče.</p> <p>1: Otáčí se, když je měnič zapnutý.</p> <p>Poznámka: Tento parametr je dostupný pouze když měnič obsahuje chladicí ventilátor.</p> <p>Poznámka: Pokud je pracovní frekvence nízká, může být životnost ventilátoru prodloužena nastavením hodnoty na 0.</p>	0 a 1	1	0	ne	6-42
n040 až n049	---	Není použito		---	---	---	---	---

■ Skupina funkcí 2 (n050 až n079)

Para- metr	Registr	Název	Popis			Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n050	0132	Multifunkční vstup 1 (vstupní svorka S1)	Použito pro výběr funkcí multifunkčních vstupních svorek S1 až S7.			1 až 25	1	1	ne	5-30
n051	0133	Multifunkční vstup 2 (vstupní svorka S2)	0	Povel pro otáčení vpřed / vzad	3-vodičová sekvence (nastavovat pouze v n052) Nastavením na 0 budou hodnoty nastavené v n050 a n051 ignorovány a budou nuceně provedena následující nastavení: S1: vstup RUN (RUN při ON) S2: vstup STOP (STOP při OFF) S3: Povel pro otáčení vpřed / vzad (OFF: vpřed, ON: vzad)	1 až 25	1	2	ne	5-30
n052	0134	Multifunkční vstup 3 (vstupní svorka S3)				1 až 25	1	3	ne	5-30
n053	0135	Multifunkční vstup 4 (vstupní svorka S4)	1	Vpřed / stop	Povel pro otáčení vpřed při 2-vodičové sekvenci (otáčení vpřed se spínačem zapnutým)	1 až 25	1	5	ne	5-30
n054	0136	Multifunkční vstup 5 (vstupní svorka S5)	2	Vzad / stop	Povel pro otáčení vzad při 2-vodičové sekvenci (otáčení vpřed se spínačem zapnutým)	1 až 25	1	6	ne	5-30
n055	0137	Multifunkční vstup 6 (vstupní svorka S6)	3	Externí chyba (NO) – spínací kontakt	ON: Externí chyba (detekce EF-□: □ je číslo svorky)	1 až 25	1	7	ne	5-30
			4	Externí chyba (NC) – rozpínací kontakt	OFF: Externí chyba (detekce EF-□: □ je číslo svorky)					
n056	0138	Multifunkční vstup 7 (vstupní svorka S7)	5	Reset chyby	ON: reset chyby (zablokováno při povelu chod na vstupu)	1 až 25, 34 a 35	1	10	ne	5-30

Parametr	Registr	Název	Popis			Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
			6	Multikroková reference rychlosti 1	Signály pro výběr referenčních frekvencí 1 až 8. Porobnosti viz 5-6-4 <i>Nastavení referenčních frekvencí pomocí tlačítek.</i> Sekvence pro vztah mezi multikrokovými referencemi rychlosti a referenčními frekvencemi.					
			7	Multikroková reference rychlosti 2						
			8	Multikroková reference rychlosti 3						
			9	Multikroková reference rychlosti 4						
			10	Povel pro pomalé protáčení	ON: Povel pro frekvenci krokování (má přednost před multikrokovou referencí rychlosti)					
			11	Záměna doby akcelerace / decelerace	ON: Jsou vybrány doba akcelerace 2 a doba decelerace 2					
			12	Povel pro externí základní blok (NO) – spínací kontakt	ON: Výstup vypnutý (OFF)					
			13	Povel pro externí základní blok (NC) – rozpínací kontakt	OFF: Výstup vypnutý (OFF)					
			14	Povel pro vyhledávání (vyhledávání začíná od maximální frekvence)	ON: hledání rychlosti (vyhledávání začíná od n009)					
			15	Povel pro vyhledávání (vyhledávání začíná od předem nastavené frekvence)	ON: hledání rychlosti					

Parametr	Registr	Název	Popis		Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
			1 6	Povel pro zákaz akcelerace / decelerace	ON: akcelerace / decelerace je podržena (chod na frekvenci parametru)				
			1 7	Výběr místní nebo dálkový	ON: místní mód (ovládání pomocí digitálního operátoru)				
			1 8	Výběr komunikace / dálkový	ON: komunikační vstup je odblokován				
			1 9	Chyba nouzového zastavení (NO) – spínací kontakt	Při zapnutí vstupu nouzového zastavení měnič zastavuje podle nastavení				
			2 0	Alarm nouzového zastavení (NO) – spínací kontakt	v n005 pro výběr módu přerušení. NO: Nouzové zastavení s kontaktem sepnutým.				
			2 1	Chyba nouzového zastavení (NC) – rozpínací kontakt	NC: Nouzové zastavení s kontaktem rozepnutým. Chyba: Chybový vstup je ve stavu ON a je resetován vstupem RESET.				
			2 2	Alarm nouzového zastavení (NC) – rozpínací kontakt	Alarmový vstup je zapnutý (není požadován žádný reset). Je zobrazeno „STP“ (svítí při zapnutí chybového vstupu a bliká při zapnutí alarmového vstupu)				
			2 3	Zrušení PID řízení	ON: PID řízení zablokováno				
			2 4	Reset integračního PID řízení	ON: Reset integrační hodnoty				
			2 5	Podržení integračního PID řízení	ON: Podržení integrační hodnoty				

Para- metr	Registr	Název	Popis			Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
			3 4	Povel UP nebo DOWN (nahoru nebo dolů)	Povel nahoru nebo dolů (nastavovat pouze v n056) Nastavením n056 na 34 je hodnota nastavená v n055 ignorována a následující nastavení jsou nuceně provedena: S6: povel nahoru S7: povel dolů					
			3 5	Auto- diagnos- tický test	ON: autodiagnos- tický test komunikací RS-422/485 (nastavovat pouze v n056)					

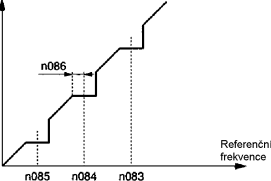

Para- metr	Registr	Název	Popis		Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.	
n057	0139	Multifunkční výstup 1 (Výstupní svorky MA/MB a MC)	Použito pro výběr funkcí multifunkčních výstupních svorek.		0 až 7, 10 až 19	1	0	ne	5-34	
				Funkce						Popis
			0	Výstup chyby						ON: výstup chyby (s pracující ochrannou funkcí)
n058	013A	Multifunkční výstup 2 (výstupní svorky P1 – PC)	1	Činnost pokračuje	ON: Činnost pokračuje	0 až 7, 10 až 19	1	1	ne	5-34
			2	Detekce frekvence	ON: Detekce frekvence (při referenční frekvenci koincidující s výstupní frekvencí)					
			3	Nulová rychlost	ON: Nulová rychlost (při rychlosti menší než minimální výstupní frekvence)					
n059	013B	Multifunkční výstup 3 (výstupní svorky P2 – PC)	4	Detekce frekvence 1	ON: výstupní frekvence ≥ detekční úroveň frekvence (n095)	0 až 7, 10 až 19	1	2	ne	5-34
			5	Detekce frekvence 2	ON: výstupní frekvence ≤ detekční úroveň frekvence (n095)					
			6	Monitoro- vání přetížení (NO) – spínací kontaktní výstup	Pokud parametry splňují kteroukoliv z následujících podmínek, bude na výstupu. n096: Výběr funkce detekce přetížení 1 n097: Výběr funkce detekce přetížení 2 n098: Detekční úroveň přetížení n099: Detekční doba přetížení. Spínací kontakt (NO): ON při detekování přetížení. Rozpínací kontakt (NC): OFF při detekování přetížení.					
			7	Monitoro- vání přetížení (NC) – rozpínací kontaktní výstup						
			8	Není použit						
			9							

Para- metr	Registr	Název	Popis			Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
			1 0	Alarmový výstup	ON: Detekován alarm (Je detekována nezávažná chyba)					
			1 1	Základní blok pokračuje	Základní blok pokračuje (v činnosti s vypnutým výstupem)					
			1 2	Mód chod	ON: místní mód u digitálního operátoru					
			1 3	Měnič připraven	ON: měnič připraven k činnosti (není detekována žádná chyba)					

Parametr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.																		
			<table><tr><td>1 4</td><td>Opakovaný pokus při chybě</td><td>ON: opakovaný pokus při chybě</td></tr><tr><td>1 5</td><td>Podpětí (UV) trvá</td><td>ON: Trvá monitorování podpětí</td></tr><tr><td>1 6</td><td>Otáčení v opačném směru</td><td>ON: Otáčení v opačném směru</td></tr><tr><td>1 7</td><td>Hledání rychlosti pokračuje</td><td>ON: Pokračuje hledání rychlosti</td></tr><tr><td>1 8</td><td>Komunikační výstup</td><td>ON: Zapíná komunikační výstup 1</td></tr><tr><td>1 9</td><td>Ztráta zpětné vazby PID</td><td>ON: Odblokování zpětné vazby PID</td></tr></table>	1 4	Opakovaný pokus při chybě	ON: opakovaný pokus při chybě	1 5	Podpětí (UV) trvá	ON: Trvá monitorování podpětí	1 6	Otáčení v opačném směru	ON: Otáčení v opačném směru	1 7	Hledání rychlosti pokračuje	ON: Pokračuje hledání rychlosti	1 8	Komunikační výstup	ON: Zapíná komunikační výstup 1	1 9	Ztráta zpětné vazby PID	ON: Odblokování zpětné vazby PID					
1 4	Opakovaný pokus při chybě	ON: opakovaný pokus při chybě																								
1 5	Podpětí (UV) trvá	ON: Trvá monitorování podpětí																								
1 6	Otáčení v opačném směru	ON: Otáčení v opačném směru																								
1 7	Hledání rychlosti pokračuje	ON: Pokračuje hledání rychlosti																								
1 8	Komunikační výstup	ON: Zapíná komunikační výstup 1																								
1 9	Ztráta zpětné vazby PID	ON: Odblokování zpětné vazby PID																								
n060	013C	Zisk referenční frekvence	Použito pro vstupní charakteristiky analogových referenčních frekvencí.	0 až 255	1 %	100	ano	5-14																		
n061	013D	Skluz referenční fekvence	Zisk: Frekvence maximálního analogového vstupu (10 V nebo 20 mA) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %. Skluz: Frekvence minimálního analogového vstupu (0 V nebo 4 mA) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-100 až 100	1 %	0	ano	5-14																		
n062	013E	Doba filtrování analogové referenční frekvence	Použito pro nastavení digitálního filtru se zpožděním 1.řádu pro analogové referenční frekvence, které mají být na vstupu.	0,00 až 2,00	0,01 s	0,10	ne	5-15																		
n063	013F	Není použito																								
n064	0140																									
n065	0141	Výběr typu multifunkčního analogového výstupu	Vybírá typ multifunkčního analogového výstupu. 0: analogový napěťový výstup (funkce nastavené v n066) 1: výstup sledu pulsů (funkce nastavené v n150)	0 a 1	1	0	ne	5-36																		
n066	0142	Multifunkční analogový výstup	Vybírá monitorovanou položku při n065 nastaveném na 0. 0: výstupní frekvence (s výstupem 10 V při maximální frekvenci) 1: výstupní proud (s výstupem 10 V při jmenovitém výstupním proudu měniče) 2: ss napětí hlavního obvodu (s výstupem 10 V při 400 [800] Vss) 3: monitorování momentu při vektorovém řízení (s výstupem 10 V při jmenovitém momentu motoru) 4: výstupní výkon (s výstupem 10 V při výkonu ekvivalentním výkonu maximálně použitelného motoru) 5: Výstupní napětí (s výstupem 10 V při 200 [200] Vstř) Poznámka Hodnoty v () se vztahují na n067 nastavené na 1,00. Poznámka Hodnoty v [] jsou pro modely 400 V.	0 až 5	1	0	ne	5-36																		

Parametr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz strana
n067	0143	Zisk multifunkčního analogového výstupu	Použito pro nastavení výstupních charakteristik multifunkčního analogového výstupu.	0,00 až 2,00	0,01 s	1,00	ano	5-36
n068	0144	Zisk multifunkčního analogového napětového vstupu	Nastavuje vstupní charakteristiky multifunkčního analogového napětového vstupu. Zisk: Nastavte frekvenci maximálního analogového vstupu (10 V) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-255 až 255	1 %	100	ano	5-15
n069	0145	Sklon multifunkčního analogového napětového výstupu	Sklon: Nastavte frekvenci minimálního analogového vstupu (0 V) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-100 až 100	1 %	0	ano	5-15
n070	0146	Časová konstanta filtru multifunkčního analogového napětového vstupu	Nastavte zpoždění 1.řádu digitálního filtru pro multifunkční analogový napětový vstup.	0,00 až 2,00	0,01 s	0,10	ano	5-15
n071	0147	Zisk multifunkčního analogového proudového vstupu	Nastavuje vstupní charakteristiky multifunkčního analogového proudového vstupu. Zisk: Nastavte frekvenci maximálního analogového vstupu (20 mA) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-255 až 255	1 %	100	ano	5-16
n072	0148	Sklon multifunkčního analogového proudového vstupu	Sklon: Nastavte frekvenci minimálního analogového vstupu (0 V) v procentech vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-100 až 100	1 %	0	ano	5-16
n073	0149	Časová konstanta filtru multifunkčního analogového napětového vstupu	Nastavte zpoždění 1.řádu digitálního filtru pro multifunkční analogový napětový vstup pro 0,00 až 2,00.	0,00 až 2,00	0,01 s	0,10	ano	5-16
n074	014A	Zisk referenční frekvence sledu impulsů	Nastavuje vstupní charakteristiky vstupu sledu impulsů. Zisk: Nastavte zisk v procentech vztažených k maximální frekvenci vstupního měřítka sledu impulsů v n149 jako 100 %.	-255 až 255	1 %	100	ano	5-23
n075	014B	Sklon referenční frekvence sledu impulsů	Sklon: Nastavte sklon v procentech pro vstup referenční frekvence při vstupu sledu impulsů 0 Hz vztažených k maximální frekvenci jako 100 %.	-100 až 100	1 %	0	ano	5-23
n076	---	Časová konstanta filtru vstupu referenční frekvence sledu impulsů	Nastavte časovou konstantu vstupního filtru.	0,00 až 2,00	0,01 s	0,10	ne	---
n077	---	Použito jako	Neměňte nastavenou hodnotu.	---	---	0	---	---
n078	---	řídící reference	Neměňte nastavenou hodnotu.	---	---	0	---	---
n079	---	firmou OMRON	Neměňte nastavenou hodnotu.	---	---	10	---	---

■ Skupina funkcí 3 (n080 až n119)

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n080	0150	Výběr nosné frekvence	Použito pro nastavení nosné frekvence Poznámka: Při normální činnosti nepotřebuje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Podrobnosti viz 6-4 <i>Nastavení nosné frekvence</i>	1 až 4, 7 až 9	1	Závisí na výkonu	ne	6-26
n081	0151	Kompence krátkodobého přerušení napájení	Použito pro určení postupu prováděného při krátkodobém přerušení napájení. 0: měnič zastavuje činnost 1: měnič pokračuje v činnosti, pokud přerušení napájení trvá 0,5 sec nebo méně 2: měnič restartuje po obnovení napájení	0 až 2	1	0	ne	6-42
n082	0152	Počet znovuzapnutí po chybách	Použito pro nastavení počtu automatických pokusů resetování a znovuzapnutí měniče, když měnič vyhodnotil chybu přepětí nebo chybu nadproudu.	0 až 10	1	0	ne	6-43
n083	0153	Skoková frekvence 1	 <p>Poznámka: Nastavte n083 až n085 tak, aby splňovaly následující podmínku. $n083 \geq n084 \geq n085$.</p>	0,0 až 400	0,01 Hz	0,00	ne	6-44
n084	0154	Skoková frekvence 2		0,0 až 400	0,01 Hz	0,00	ne	6-44
n085	0155	Skoková frekvence 3		0,0 až 400	0,01 Hz	0,00	ne	6-44
n086	0156	Šířka skoku		0,0 až 25,5	0,01 Hz	0,00	ne	6-44
n087 n088	---	Není použito	---	---	---	---	---	---
n089	0159	Brzdný proud se ss injekcí	Použito pro použití ss u indukčního motoru pro řízení brždění.	0 až 100	1 %	50	ne	6-29
n090	015A	Doba do zastavení se ss injekcí	Nastavte ss brzdý proud v procentech vztažených k jmenovitému proudu měniče jako 100 %.	0,0 až 25,5	0,1 s	0,5	ne	6-29
n091	015B	Doba startu brždění při ss injekci		0,0 až 25,5	0,1 s	0,0	ne	6-29

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str
n092	015C	Zabránění přebřzdění (stall) během decelerace	Použito pro výběr funkce pro změnu doby decelerace motoru automaticky tak, že nenastane přepětí během decelerace motoru. 0: Zabránění přebřzdění během decelerace je umožněno. 1: Zabránění přebřzdění během decelerace je znemožněno. Poznámka: Zajistěte nastavení parametru na 1, když je volitelně použita brzdná odporová jednotka nebo brzdny odpor.	0 a 1	1	0	ne	6-31
n093	015D	Úroveň zabránění přebřzdění během akcelerace	Použito pro výběr funkce zastavení akcelerace motoru automaticky pro zabránění přebřzdění během akcelerace. Nastavte úroveň v procentech vztáženou k jmenovitému proudu měniče jako 100 %.	30 až 200	1 %	170	ne	6-32
n094	015E	Úroveň zabránění přebřzdění během činnosti	Použito pro výběr funkce pro snížení výstupní frekvence měniče automaticky pro zabránění přebřzdění během činnosti. Nastavte úroveň v procentech vztáženou k jmenovitému proudu měniče jako 100 %.	30 až 200	1 %	160	ne	6-32
n095	015F	Úroveň detekce frekvence	Použito pro nastavení frekvence, která má být detekována. Poznámka: Parametr n057, n058 a n059 pro multifunkční výstup musí být nastaven na výstup detekčních úrovní frekvence 1 a 2.	0,0 až 400	0,01 Hz	0,00	ne	6-46
n096	0160	Výběr funkce detekce překročení momentu 1	Použito pro odblokování nebo zablokování detekce překročení momentu a pro výběr metody zpracování po detekování překročení momentu. 0: detekce překročení momentu zablokována 1: detekce překročení momentu pouze když rychlost koinciduje a činnost pokračuje (vyvolává alarm) 2: detekce překročení momentu pouze když rychlost koinciduje a výstup je vypnutý (pro ochranu) 3: překročení momentu je vždy detekováno a činnost pokračuje (vyvolává alarm) 4: překročení momentu je vždy detekováno a výstup je vypnutý (pro ochranu)	0 až 4	1	0	ne	6-35
n097	0161	Výběr funkce detekce překročení momentu 2	Nastavte položku pro detekování překročení momentu. 0: Detekováno z výstupního momentu 1: Detekováno z výstupního proudu	0 a 1	1	0	ne	6-36

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n098	0162	Úroveň detekce překročení momentu	Použito pro nastavení úrovně detekce překročení momentu. Detekce z výstupního momentu: Nastavte v procentech vztažených k jmenovitému momentu motoru jako 100 %. Detekce z výstupního proudu: Nastavte v procentech vztažených k jmenovitému výstupnímu proudu motoru jako 100 %.	30 až 200	1 %	160	ne	6-36
n099	0163	Doba detekce překročení momentu	Použito pro nastavení doby detekce překročení momentu.	0,1 až 10,0	0,1 s	0,1	ne	6-36
n100	0164	Výběr frekvence UP/DOWN	Použito pro uložení nastavené referenční frekvence s funkcí UP/DOWN (nahoru/dolů) 0: Frekvence není uložena 1: Frekvence uložena Frekvence musí držet po dobu 5 sec nebo déle.	0 a 1	1	0	ne	6-47
n101 n102	---	Není použito	---	---	---	---	---	---
n103	0167	Zisk kompenzace momentu	Použito pro nastavení zisku funkce kompenzace momentu. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 2,5	0,1	1,0	ano	6-37
n104	0168	Časová konstanta primárního zpoždění kompenzace momentu	Nastavte odezvu rychlosti funkce kompenzace momentu. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 25,5	0,1 s	0,3	ne	6-37
n105	0169	Kompenzace momentu ztrát v jádře	Nastavte ztráty v jádře použitého motoru. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Tento parametr je odblokován pouze v módu V/f řízení.	0,0 až 6550	0,1 W	Závisí na výkonu	ne	6-38
n106	016A	Jmenovitý skluz motoru	Použito pro nastavení hodnoty jmenovitého skluzu motoru za chodu. Poznámka: Použito jako konstanta funkce kompenzace skluzu.	0,0 až 20,0	0,01 Hz	Závisí na výkonu	ano	6-39
n107	016B	Odpor fáze – nulový vodič	Nastavte tento parametr na 1/2 odporu fáze – nulový vodič nebo odporu fáze – fáze motoru. Poznámka: Použito jako konstanta vektorového řízení.	0,000 až 65,50	0,001 Ω	Závisí na výkonu	ne	5-6 6-2
n108	016C	Svodová indukčnost motoru	Nastavte svodovou indukčnost motoru za chodu. Poznámka: Použito jako konstanta vektorového řízení. Poznámka: Mění se standardním nastavením tohoto parametru plně funguje při vektorovém řízení.	0,00 až 655,0	0,01 mH	Závisí na výkonu	ne	6-2

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n109	016D	Limit kompenzace momentu	Nastavte limit funkce kompenzace momentu v módu vektorového řízení. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Měnič při řízení kompenzace momentu omezuje moment při proudu 1,5 krát větším než nastavená hodnota.	0 až 250	1 %	150	ne	6-3
n110	016E	Proud motorem naprázdno	Použito pro nastavení proudu naprázdno použitým motorem vztaženého ke jmenovitému proudu motorem jako 100 %. Poznámka: Použito jako konstanta při vektorovém řízení a funkcí kompenzace skluzu.	0 až 99	1 %	Závisí na výkonu	ne	5-6
n111	016F	Zisk kompenzace skluzu	Použito pro nastavení zisku funkce kompenzace skluzu. Poznámka: Standardní hodnota nastavení v módu vektorového řízení je 1,0. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 2,5	0,1	0,0	ano	6-39
n112	0170	Doba primárního zpoždění kompenzace skluzu	Použito pro rychlost odezvy funkce kompenzace skluzu. Poznámka: Standardní hodnota nastavení v módu vektorového řízení je 0,2. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 25,5	0,1 s	2,0	ne	6-39
n113	0171	Kompenzace skluzu během rekuperace	Vybírá funkci kompenzace skluzu při rekuperační činnosti. 0: zablokováno 1: odblokováno Poznámka: Tento parametr je platný pouze při vektorovém řízení.	0 a 1	1	0	ne	6-40
n114	---	Není použito	---	---	---	---	---	---

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n115	0173	Výběr automatického potlačení úrovně zabrání přibrzdění	Vybírá, zda během činnosti automaticky snižovat úroveň zabrání přibrzdění či nikoliv, jestliže frekvence leží v konstantním výstupním rozsahu převyšujícím frekvenci nastavenou v n013 pro frekvenci maximálního napětí (rozsah větší než jmenovitá frekvence motoru). 0: Funkce automatického potlačení je zablokována (hodnota v n094 je platná pro kteroukoliv frekvenci) 1: Funkce automatického potlačení je odblokována Poznámka: Úroveň činnosti je snížena na n094×(frekvence max. napětí / výstupní frekvence) Poznámka: Funkce zabrání přibrzdění během činnosti pracuje podle doby akcelerace / decelerace nastavené v n116.	0 a 1	1	0	ne	6-33
n116	0174	Nastavení doby akcelerace / decelerace pro zabrání přibrzdění	Nastavuje dobu akcelerace / decelerace pro funkci zabrání přibrzdění během činnosti. 0: Akceleruje nebo deceleruje podle doby akcelerace / decelerace 1 a 2, podle toho, která je vybraná. 1: Akceleruje nebo deceleruje podle doby akcelerace / decelerace 2. (n021/n022) Poznámka: Pokud je požadována rychlejší (pomalejší) doba akcelerace / decelerace, nastavte tento parametr na 1 a nastavte požadovanou dobu akcelerace / decelerace pro zabrání přibrzdění při činnosti v parametru pro dobu akcelerace / decelerace 2.	0 a 1	1	0	ne	6-34
n117 až n119	---	Není použito		---	---	---	---	---

■ Skupina parametrů 4 (n120 až n179)

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n120	0178	Referenční frekvence 9	Nastavuje interní referenční frekvence. Poznámka: Tyto referenční frekvence jsou vybírány multikrokovými referencemi rychlosti (multifunkční vstupy). Viz referenční stránky pro vztah mezi multikrokovými referencemi rychlosti a referenčními frekvencemi.	0,00 Hz až max.	0,01 Hz (lze změ- nit nasta- vením v n035)	0,00	ano	5-18
n121	0179	Referenční frekvence 10				0,00	ano	5-18
n122	017A	Referenční frekvence 11				0,00	ano	5-18
n123	017B	Referenční frekvence 12				0,00	ano	5-18
n124	017C	Referenční frekvence 13				0,00	ano	5-18
n125	017D	Referenční frekvence 14				0,00	ano	5-18
n126	017E	Referenční frekvence 15				0,00	ano	5-18
n127	017F	Referenční frekvence 16				0,00	ano	5-18
n128	0180	Výběr řízení PID	Vybírá metodu PID řízení. 0: PID řízení zablokováno 1 až 8: PID řízení odblokováno Poznámka: Je možno vybrat metodu derivačního řízení (tj. derivační řízení odchylky nebo naměřené hodnoty), přidání referenční frekvence a pozitivní nebo negativní charakteristiky PID řízení.	0 až 8	1	0	ne	6-18
n129	0181	Zisk nastavení hodnoty zpětné vazby	Nastavte hodnotu, kterou je hodnota zpětné vazby násobena. Poznámka: Tento parametr je použit pro seřízení požadovaných a skutečných hodnot tak, aby měly stejnou vstupní úroveň.	0,00 až 10,00	0,01	1,00	ano	6-18
n130	0182	Proporcionální zisk (P)	Nastavte proporcionální zisk (P) pro PID řízení. Poznámka: PID řízení je zablokováno při nastavení tohoto parametru na 0,0.	0,0 až 25,0	0,1	1,0	ano	6-19
n131	0183	Integrační doba (I)	Nastavte integrační dobu (I) pro PID řízení. Poznámka: Integrální řízení je zablokováno při nastavení tohoto parametru na 0,0.	0,0 až 360,0	0,1 s	1,0	ano	6-19
n132	0184	Derivační doba (D)	Nastavte derivační dobu (D) pro PID řízení. Poznámka: Derivační řízení je zablokováno při nastavení tohoto parametru na 0,0.	0,00 až 2,50	0,01 s	0,00	ano	6-19
n133	0185	Seřízení offsetu PID	Tento parametr slouží pro seřízení offsetu všech PID řízení. Nastavte parametr v procentech vztážený k maximální frekvenci jako 100 %.	-100 až 100	1 %	0	ano	6-19

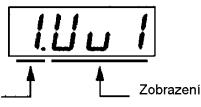
Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n134	0186	Horní limit integračního řízení	Nastavte hodnotu horního limitu výstupu integračního řízení. Nastavte parametr v procentech vztažený k maximální frekvenci jako 100 %.	0 až 100	1 %	100	ano	6-19
n135	0187	Doba primárního zpoždění PID řízení	Nastavte tento parametr na časovou konstantu primárního zpoždění pro referenční frekvenci pro PID řízení. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 10,0	0,1 s	0,0	ano	6-20
n136	0188	Výběr detekce ztráty zpětné vazby	Nastavte metodu detekce ztráty zpětné vazby při PID řízení. 0: Detekce ztráty zpětné vazby je zablokována. 1: Detekce ztráty zpětné vazby je odblokována (nezávažná chyba: Fbl varování) 2: Detekce ztráty zpětné vazby je odblokována (závažná chyba: Fbl chyba) (Fbl = ztráta zpětné vazby)	0 až 2	1	0	ne	6-20
n137	0189	Úroveň detekce ztráty zpětné vazby	Nastavte úroveň detekce ztráty zpětné vazby. Nastavte hodnotu v procentech vztaženou k hodnotě zpětné vazby ekvivalentní maximální frekvenci jako 100 %.	0 až 100	1 %	0	ne	6-20
n138	018A	Doba detekce ztráty zpětné vazby	Nastavte dobu detekce ztráty zpětné vazby. Poznámka: Pokud je detekována detekční úroveň nastavená v n137 nebo nižší po dobu nastavenou v n138, bude výsledek považován za ztrátu zpětné vazby.	0,0 až 25,5	0,1 s	1,0	ne	6-20
n139	018B	Výběr energeticky úsporného řízení	Vyberte funkci energeticky úsporného řízení. 0: zablokováno 1: odblokováno Poznámka: Tento parametr je odblokován pouze v módu V/f řízení.	0 a 1	1	0	ne	6-7
n140	018C	Koeficient K2 energeticky úsporného řízení.	Nastavte koeficient pro primární úroveň energeticky úsporného řízení. Poznámka: Konstanta se automaticky mění podle kódu motoru nastaveného v n158. Proveďte jemné doladění kontaktu, pokud je to nutné, po nastavení kódu motoru v n158.	0,0 až 6550	0,1	Závisí na výkonu	ne	6-8

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n141	018D	Dolní limit energeticky úsporného napětí při výstupu 60 Hz	Tyto parametry zabraňují přílišnému poklesu výstupního napětí měniče tak, aby se motor nepřibrzdil nebo nezastavil při primární úrovni energeticky úsporného řízení.	0 až 120	1 %	50	ne	6-9
n142	018E	Horní limit energeticky úsporného napětí při výstupu 6 Hz	Nastavte dolní limit výstupního napětí v procentech při každé frekvenci vztažené k jmenovitému napětí motoru jako 100 %. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0 až 25	1 %	12	ne	6-9
n143	018F	Doba zprůměrování výkonu	Nastavte dobu požadovanou pro výpočet průměru výkonu použitelného při energeticky úsporném řízení. Doba zprůměrování (ms) = nastavená hodnota × 24 (ms). Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	1 až 200	1 (24 ms)	1	ne	6-9
n144	0190	Limit napětí zkušebního provozu	Nastavte rozsah řídicího napětí pro sekundární úroveň energeticky úsporného řízení. Nastavte parametr v procentech vztažených k jmenovitému napětí motoru jako 100 %. Poznámka: Zkušební provoz není možný s parametrem nastaveným na 0.	0 až 100	1 %	0	ne	6-10
n145	0191	Krok řídicího napětí při 100 % při zkušebním provozu	Nastavte rozsah napětí při zkušebním provozu v procentech vztažených k jmenovitému napětí motoru jako 100 %. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,1 až 10,0	0,1 %	0,5	ne	6-11
n146	0192	Krok řídicího napětí při 5 % při zkušebním provozu		0,1 až 10,0	0,1 %	0,2	ne	6-11
n147		Není použito		---	---	---	---	---
n148								
n149	0195	Měřítka impulzího vstupu	Nastavte tento parametr na měřítka vstupu impulsů tak, že referenční frekvence mohou být prováděny impulzním vstupem. Nastavte maximální frekvenci impulsů s přírůstkem 10 Hz vztažených na 10 Hz jako 1. Poznámka: Tento parametr je odblokován nastavením n004 pro výběr referenční frekvence na 5.	100 až 3300	1 (10 Hz)	2500	ne	5-23
n150	0196	Výběr multifunkčního analogového výstupu a frekvence impulsů	Vyberte vztah mezi výstupní frekvencí impulsů a výstupní frekvencí. 0: 1440 Hz při max. frekvenci (úměrný vztah platí pro frekvence nižší než maximální frekvence). 1: 1× výstupní frekvence 6: 6× výstupní frekvence 12: 12× výstupní frekvence 24: 24× výstupní frekvence 36: 36× výstupní frekvence Poznámka: Tento parametr je odblokován nastavením n065 na 1.	0, 1, 6, 12, 24, 36	1	0	ne	5-37

Para- metr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n151	0197	Výběr detekce překročení doby komunikace RS-422/485	Hodnota nastavená v parametru určuje, zda detekce překročení doby komunikace bude doprovázena zobrazením "CE", pokud je interval mezi normálními komunikacemi delší než 2 sec a jak bude detekované překročení doby komunikace zpracováno. 0: detekuje překročení doby a závažnou chybu a měnič volně dobíhá do zastavení. 1: detekuje překročení doby a závažnou chybu a měnič deceleruje do zastavení za dobu decelerace 1. 2: detekuje překročení doby a závažnou chybu a měnič deceleruje do zastavení za dobu decelerace 2. 3: detekuje překročení doby a nezávažné varování před chybou a měnič pokračuje v činnosti. 4: žádné překročení doby není detekováno	0 až 4	1	0	ne	7-2
n152	0198	Referenční frekvence komunikace / výběr jednotky monitorování	Nastavte jednotku referenční frekvence a frekvenčně vztažených hodnot, které mají být nastaveny nebo monitorovány pomocí komunikace. 0: 0,1 Hz 1: 0,01 Hz 2: Převedená hodnota vztažená na 30000 jako na max. frekvenci. 3: 0,1 % (max. frekvence: 100 %)	0 až 3	1	0	ne	7-3
n153	0199	Slave adresa pro komunikaci RS-422/485	Nastavte tento parametr na hodnotu slave adresy (číslo jednotky) pro komunikaci. 00: Všeobecná zpráva (se zablokovanou komunikační funkcí) 01 až 32: slave adresa	00 až 32	1	00	ne	7-4
n154	019A	Výběr přenosové rychlosti RS-422/485	Vyberte přenosovou rychlost komunikace: 0: 2400 b/s 1: 4800 b/s 2: 9600 b/s 3: 19200 b/s	0 až 3	1	2	ne	7-4
n155	019B	Výběr parity RS-422/485	Vyberte funkci pro kontrolu parity pro komunikační data: 0: sudá parita 1: lichá parita 2: žádná parita	0 až 2	1	0	ne	7-4
n156	019C	Doba čekání při vysílání RS-422/485	Nastavte dobu čekání na odezvu poté, kdy je zpráva DSR (žádost o vyslání dat) přijata od master jednotky.	10 až 65	1 ms	10	ne	7-5

Parametr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n157	019D	Výběr řízení RTS u RS-422/485	Vyberte, zda odblokovat nebo zablokovat funkci řízení komunikace pomocí RTS (RTS = požadavek na odeslání). 0: Řízení RTS zablokováno 1: Řízení RTS odblokováno (dostupné pouze pro komunikaci RS-422 peer-to-peer)	0 a 1	1	0	ne	7-5
n158	019E	Kód motoru	Vyberte kód pro automatické nastavení konstant pro energeticky úsporné řízení. 0 až 8: 200 Vstř, motor 0,1 až 4,0 kW 20 až 28: 400 Vstř, motor 0,1 až 4,0 kW	0 až 70	1	Závisí na výkonu	ne	6-7
n159	019F	Dolní limit energeticky úsporného napětí při výstupu 60 Hz	Tyto parametry zabírají přebuzení motoru v důsledku změn napětí při energeticky úsporném řízení. Nastavte horní limit výstupního napětí v procentech při každé frekvenci vztažený k jmenovitému napětí motoru jako 100 %.	0 až 120	1 %	120	ne	6-10
n160	01A0	Horní limit energeticky úsporného napětí při výstupu 6 Hz	Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0 až 25	1 %	16	ne	6-10
n161	01A1	Šířka detekce výkonu pro přepínání do zkušebního provozu	Nastavte šířku detekce výkonu, který nastavuje měnič do zkušebního provozu. Nastavte šířku v procentech vztažených na výkon, který má být detekován, jako 100 %. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Měnič bude pracovat se šířkou detekce výkonu 10 %, pokud je hodnota nastavena na 0.	0 až 100	1 %	10	ne	6-11
n162	01A2	Konstanta filtru detekce výkonu	Nastavte časovou konstantu filtru bloku detekce výkonu měniče pracujícího ve zkušebním provozu. Časová konstanta filtru (msec) = hodnota nastavená v n162 × 4 (msec). Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Měnič bude pracovat s časovou konstantou 20 msec, pokud je hodnota nastavena na 0.	0 až 255	1 (4 ms)	5	ne	6-12
n163	01A3	Zisk výstupu PID	Nastavte poměr, kterým je hodnota PID řízení násobena pro PID řízení. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny.	0,0 až 25,0	0,1	1,0	ne	6-21

Parametr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz str.
n164	01A4	Výběr vstupního bloku zpětné vazby PID	Nastavte vstupní blok zpětné vazby pro detekci PID řízení. 0: Řídící svorka referenční frekvence pro napěťový vstup (0 až 10 V) je odblokována. 1: Řídící svorka referenční frekvence pro proudový vstup (4 až 20 mA) je odblokována. 2: Řídící svorka referenční frekvence pro proudový vstup (0 až 20 mA) je odblokována. 3: Multifunkční analogový napěťový vstup (0 až 10 V) je odblokován. 4: Multifunkční analogový proudový vstup (0 až 20 mA) je odblokován. 5: Řídící svorka reference sledu impulsů je odblokována. Poznámka: Přesvědčete se, že vstup požadované hodnoty a hodnota vstupu zpětné vazby se navzájem nepřekrývají.	0 až 5	1	0	ne	6-21
n165 až n174	---	Není použito		---	---	---	---	---
n175	01AF	Nízká nosná frekvence při nízké rychlosti otáčení	Tato funkce automaticky snižuje nosnou frekvenci na 2,5 kHz, pokud je výstupní frekvence 5 kHz nebo nižší a výstupní proud je 110 % jmenovitého proudu měniče nebo vyšší. Normálně není toto nastavení nutné. Tato funkce zlepšuje schopnost přetížení při nízkých frekvencích. 0: Nízká nosná frekvence při nízké rychlosti je zablokována. 1: Nízká nosná frekvence při nízké rychlosti je odblokována. Poznámka: Při normální činnosti nevyžaduje standardní nastavení žádné změny. Poznámka: Tato funkce je odblokována, pokud n080 (nosná frekvence) je nastavena na 2, 3 nebo 4.	0 a 1	1	0	ne	6-28

Parametr	Registr	Název	Popis	Rozsah nastavení	Jednotka nastavení	Standardní nastavení	Změny během činnosti	Viz strana
n176	01B0	Výběr funkce kopírování a verifikace parametru	Vyberte funkci pro čtení, kopírování nebo verifikaci parametru mezi pamětí měniče a digitálním operátorem. rdy: Připraven přijmout další povel rEd: čte parametr Cpy: kopíruje parametr do měniče vFy: verifikuje parametr vA: zobrazuje kapacitu měniče Sno: zobrazuje verzi softwaru Poznámka: Žádný parametr nemůže být kopírován do měniče za chodu.	rdy až Sno	---	rdy	ano	3-10
n177	01B1	Výběr zákazu čtení parametru	Nastavuje funkci zákazu kopírování. Nastavte tento parametr pro ochranu dat v EEPROM digitálního operátoru. 0: Čtení parametru zakázáno. (Do EEPROM nemohou být zapsána žádná data). 1: Čtení parametru povoleno. Data mohou být zapisována do EEPROM).	0 a 1	1	0	ano	3-17
n178	01B2	Chybový log	Použito pro zobrazení čtyř posledních zaznamenaných chyb.  Poznámka: Tento parametr je pouze monitorován.	---	---	---	---	6-49
n179	01B3	Číslo software	Použito pro zobrazení čísla software měniče použitého pro řízení reference firmy OMRON. Poznámka: Tento parametr je pouze monitorován.	---	---	---	---	---